

ÉTUDES REGARDANT LA CARACTÉRISATION DES MOUVEMENTS IMPULSIFS ALÉATOIRES

Conf. dr. ing. Alexandru Constantinescu
 Universitatea Tehnică de Construcții București

RESUMÉ

L'Article on desire qu'il soit un complétement r l'étude des vibrations aléatoires, par l'exposition d'une méthode de calcul pour les sollicitations dynamiques aléatoires. Expérimental on a démontré, dans la litterature de specialité, que la repartition de probabilité des forces aléatoires a une distribution Rayleigh, résultant d'ici que le paramètre $h>0$ a une fonction de pulsation.

En considerant l'action dynamique des forces aléatoires comme une action impulsive, on a construit le vecteur $\ddot{H}_0 = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \ddot{F}_0 \sinh t$ (l'intensité du champ de forces aléatoires) ainsi qu'il caractérise de point de vue dynamique une série infinie d'heurts aléatoires.

1. Considérations générales

Les mouvements impulsifs sont des phénomènes dans lesquelles les vitesses présentent grandes variations dans un intervalle très court de temps. Dans le cas de ceux phénomènes on ne peut plus négliger la déformation des corps.

Grâce à ces déformations se produisent des forces très fortes auxquelles valeur ne peut pas qu'elle soit contrôlée à cause d'intervalle très court de temps pendant se produit le phénomène.

Soit $\Delta t = t_2 - t_1$ l'intervalle de temps pendant se produit l'impact. En écrivant l'équation fondamentale de la dynamique à forme

$$m \frac{d\bar{v}}{dt} = \bar{F}$$

On obtient

$$m d\bar{v} = \bar{F} dt \quad (1)$$

Si dans l'équation (1) on tient compte de $\ddot{H} = m\ddot{v}$, résulte

$$d\ddot{H} = \bar{F} dt \quad (2)$$

d'où, par intégration on obtient

$$\Delta \ddot{H} = \int_{t_1}^{t_2} \bar{F} dt \quad (3)$$

Le membre de droite de l'équation s'appelle percussion.

L'étude de l'équilibre dynamique on le fait avec l'aide des théorèmes générales.

Les sollicitations aléatoires forment un champ de forces dans le sens du champ de probabilité, en associant le système complet d'événements. Un tel champ est caractérisé par son intensité.

$$\ddot{H}_0 = \frac{\sqrt{\pi}}{2} \ddot{F}_0 \sinh t \quad (4)$$

déterminé par une distribution de probabilité de type Rayleigh qu'elle caractérise la répartition des forces aléatoires aux outillages pour bâtiments. La force \ddot{F}_0 de la relation (4) représente la valeur maximale des forces déterminées expérimental. La dimension \ddot{H}_0 ainsi définie, a valeur d'impulsion et elle caractérise l'action des forces aléatoires

2. Dynamique des mouvements impulsifs aléatoires

À cause de la définition de l'intensité \ddot{H}_0 du champ de forces aléatoires l'action de ce type de forces il est possible qu'elle soit définie comme un mouvement impulsif si l'intervalle de temps pendant qu'on fait l'enregistrement pour une valeur quelconque est très court. On peut dire qu'un champ de forces aléatoires a une action percutante sur un corps, en déterminant les déformations de celui-ci, des déformations que conduisent aux mouvements impulsifs. Dans ce cas la force percutante emprunte le caractère aléatoire de l'excitation provenant de champ de forces aléatoires. De la définition de la percussion on peut écrire

$$\Delta \ddot{H} = \int_{t_1}^{t_2} \ddot{F}(t) dt = \ddot{p} \quad (5)$$

Comme l'intensité du champ de forces aléatoires a valeur d'impulsion résulte :

$$\Delta \ddot{H} = \Delta \ddot{H}_0 \quad (6)$$

en obtenant des relations (5) et (6) la relation :

$$\Delta \ddot{H}_0 = \int_{t_1}^{t_2} \ddot{F}(t) dt = \ddot{p}_0 \quad (7)$$

La relation (7) définit la percussion aléatoire comme réponse à l'excitation aléatoire $\Delta \ddot{H}_0$, celle-ci devenant génératrice d'impulsions aléatoires.

Les théorèmes générales de la dynamique établis pour les cas des mouvements impulsifs restent valables aussi dans le cas des mouvements aléatoires impulsifs.

La théorie de l'impulsion a l'expression suivante :

$$\Delta \ddot{H}_0 = \ddot{p}_0 \quad (8)$$

et la théorie du moment cinétique on peut l'écrire

$$\Delta \ddot{K}_0 = \ddot{r} \times \ddot{P}_0 \quad (9)$$

3. Applications pour les ingénieurs

En vertu de la théorie exposée, résulte que les sollicitations aléatoires ont un caractère dynamique, résulte de la définition de l'intensité H_0 du champ de forces aléatoires. Grâce aux propriétés élastiques des corps, les sollicitations aléatoires induisent des vibrations aléatoires, le calcul de résistance des éléments respectifs en étant effectués avec l'aide du coefficient dynamique.

3.1 L'Approximation statistique des vibrations aléatoires

En considérant un élément élastique de type barre comme celui de figure 1.

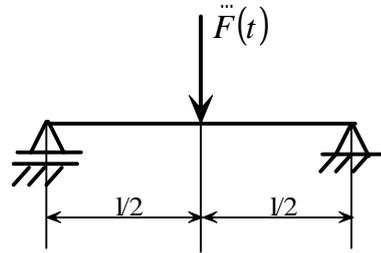


Fig. 1

sollicité par une force aléatoire $F(t)$, par la réduction de la masse de la barre dans le point d'action de la force on obtient un système élastique avec un degré de liberté (la figure 2)

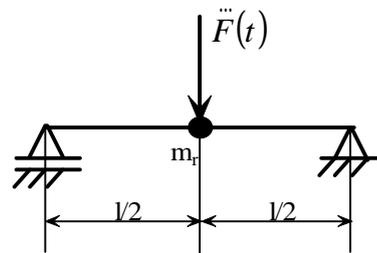


Fig. 2

pour que l'équation différentielle du mouvement est

$$m_r \ddot{y} + ky = F(t) \quad (10)$$

où $m_r = \frac{17}{35} m$, et $k = 12 \frac{EI}{l^3}$.

Si on tient compte de la dimension de la force aléatoire $F(t) = \frac{dH_0}{dt}$ (la théorie de l'impulsion), l'équation différentielle (10) devient :

$$m_r \ddot{y} + ky = \frac{\sqrt{\pi}}{2} F_0 \cosh t \quad (11)$$

Avec l'aide de l'équation différentielle (11), le système initial, ayant un nombre infini de degrés de liberté, il peut être traité comme un avec un degré de liberté. Le paramètre $h > 0$ de la distribution Rayleigh on le détermine expérimental.

3.2 Le calcul du coefficient dynamique

Par la division de l'équation différentielle (11) par m_r on obtient :

$$\ddot{y} + \frac{k}{m_r} y = \frac{\sqrt{\pi}}{2m_r} F_0 \cosh t \quad (12)$$

d' où résulte la pulsation propre de la barre

$$p^2 = \frac{k}{m_r} = \frac{420EI}{17ml^3} \quad (13)$$

En tenant compte du fait que la pulsation de la force perturbatrice est h (12) résulte le coefficient dynamique ψ forme

$$\psi = \frac{1}{1 - \left(\frac{h}{p}\right)^2} = \frac{1}{1 - \frac{17ml^3 h^2}{420EI}} \quad (14)$$

Avec l' aide de la relation (14) on calcule la tension dynamique

$$\sigma_d = \psi \sigma_{st} \quad (15)$$

$$\text{où } \sigma_{st} = \frac{M_{\hat{t}}}{W} = \frac{F_{max} \cdot l}{4W} = \frac{\sqrt{\pi} F_0 \cdot l}{8m_r \cdot W}$$

La condition de résistance est $\sigma_d \leq \sigma_a$.

Le paramètre h de la distribution Rayleigh on le détermine expérimentalement. R la suite de 16 épreuves sur la grue HT 250 ils ont résultés les données de la Table 1 (les enregistrements de vibrations en étant faits en temps réel).

La détermination du paramètre h on la fait par le calcul de la moyenne des 16 épreuves et il a résulté dans le cas présent h=0.2486.

De la Table 1 on peut calculer aussi l' écart de distribution théorique Rayleigh

$$\Delta(\bar{x}h) = \frac{1}{16} \sum_{i=1}^{16} [(\bar{x}h)_c - (\bar{x}h)_{ei}] = 0.00681$$

$$\text{où } (\bar{x}h)_c = \frac{\sqrt{\pi}}{2} = 0.886$$

Nr. crt.	\bar{x}	\bar{x}^2	h	$(\bar{x}h)_e$	$(\bar{x}h)_c$
1	2.3112	6.8978	0.3809	0.8799	0.886
2	3.8753	19.3912	0.2273	0.8800	0.886
3	2.8215	10.2801	0.3119	0.8810	0.886
4	3.2134	13.3341	0.2738	0.8798	0.886
5	3.0932	12.3552	0.2845	0.8800	0.886
6	2.7183	9.5417	0.3237	0.8800	0.886
7	2.9185	10.9990	0.3015	0.8800	0.886
8	3.8151	18.7951	0.2307	0.8802	0.886
9	3.8751	19.3910	0.2271	0.8803	0.886
10	4.8251	24.7892	0.2008	0.9291	0.886
11	4.0123	20.7884	0.2193	0.8799	0.886
12	5.1281	33.9584	0.1716	0.8798	0.886
13	5.2132	33.9056	0.1717	0.8953	0.886
14	5.7118	41.1692	0.1558	0.8902	0.886
15	5.5142	39.8413	0.1642	0.8762	0.886
16	5.7924	42.1901	0.1512	0.8891	0.886

Tab. 1

4. Conclusions

L'Action percutante du champ de forces aléatoires a comme résultat induire des vibrations aléatoires dans les éléments élastiques, ce que fait qu'ils soient sollicités dynamiquement.

La méthode exposée a pour résultat l'approximation des vibrations aléatoires des systèmes avec un nombre infini de degrés de liberté par des systèmes avec un seul degré de liberté et on désire un complètement de la théorie des vibrations aléatoires. De cette approximation on déduit le coefficient dynamique nécessaire dans le calcul de résistance des poutres sollicitées par des efforts aléatoires. Résulte une simplification pour le calcul des éléments élastiques de type barre, présentant le désavantage que la part expérimentale est relativement compliquée, à cause du grand nombre d'essais nécessaires pour déterminer le paramètre h . La valeur du paramètre h , trouvé expérimentalement est valable pour toutes les éléments qu'ils travaillent dans des conditions similaires.

Bibliographie

- [1] Ackoff R. L. – Bazele cercetării operaționale. E.T. București 1975.
- [2] Barlow R.E. – Statistical Theory of Reliability. Rinehart and Wiston, New York 1975.
- [3] Boianțiu D. ș .a. – Mecanică și rezistență a materialelor. E.D.P. București 1982.
- [4] Buzdugan Gh. – Rezistență a materialelor. E.T. București 1974.
- [5] Buzdugan Gh. ș .a. – Vibrații mecanice. E.D.P. București 1979.
- [6] Constantinescu Al. – Cercetări privind siguranța elementelor elastice de tip bară aflate în regim dinamic aleator. Rev. Mecanica ruperii nr. 5 / 1998.
- [7] Constantinescu Al. – Asupra unor aspecte ale modelării proceselor dinamice aleatoare. A XXIII-a Conferință Națională de Mecanica Solidului, Ploiești 1999.
- [8] Constantinescu Al. – Metode matematice ale mecanicii solidului rigid. Ed. MATRIX ROM, București 2002.
- [9] Constantinescu Al. – Aprecierea statistică a câmpului de forțe aleatoare cu ajutorul funcțiilor de tip Lagrange. Rev. Fundației Gh. Văneanu nr. 5/2002.
- [10] Mihoc Gh. – Teoria probabilităților și statistică matematică. E.D.P. București 1970.
- [11] Roberts N. M. – Mathematical Methods in Reliability Engineering. McGraw-Hill, New York 1964.
- [12] Voinea R. ș . a. – Introducere în mecanica solidului. E.A.R., București 1989.